

П.	№	B-2	B-3	B-4	B-4P	ЗНАЧЕНИЕ	Дискретность	Система числ.
P	0	0	0	0	0	Определяет номер зоны архива программ (Версия 2 = 100 метрич.сис. , 254 дюймовая)	-	Исходный размер зоны 250 кадров
P	1	0	0	0	0	Номер квадранта в котором производится программирование (Версия 2 = XX(x)XX(z) компенсация люфтов)	-	определяется № 44Т
P	2	0	0	0	0	Величина быстрого хода по оси X в автоматическом режиме	1 мм/мин	Дискретность № 12М
P	3	0	0	0	0	Величина быстрого хода по оси Z в автоматическом режиме	1 мм/мин	-
P	4	0	0	0	0	Величина быстрого хода по оси X в ручном режиме	1 мм/мин	-
P	5	0	0	0	0	Величина быстрого хода по оси Z в ручном режиме	1 мм/мин	-
P	6	0	0	0	0	Угол врезания при резьбонарезании в цикле G31 определяется по формуле $\text{tg}d \cdot 4096$, где $\text{tg}d$ -угол врезания при резьбонарезании	-	d - угол врезания
P	7	0	0	0	0	Величина сбег резьбы	0,1F	F - шаг резьбы
P	8	0	0	0	0	Величина недобега в циклах G73 и G72	дискрета интерполяции для соотв. оси	-
P	9	0	0	0	0	Резерв		
P	10	0	0	0	0	Величина прохода до прерывания стружки	дискрета интерполяции	-
P	11	0	0	0	0	Величина отвода инструмента	дискрета интерполяции	-
P	12	0	0	0	0	Резерв		
P	13	0	0	0	0	Сдвиг фиксированной точки в поперечном направлении	дискрета измерительной системы	-
P	14	0	0	0	0	Сдвиг фиксированной точки в продольном направлении	дискрета измерительной системы	-
P	15	0	0	0	0	Режим индикации: 0 - режим индикации положения; 1 - режим индикации ошибки положения (рассогласования)	-	-
S	0	371	371	371	371	Максимальное значение номера кадра в управляющей программе в зоне памяти		
S	1	0	0	0	0	Контроль знака в группе параметров P		
S	2	13565	13616	13621	77600	Адрес подключения программы привода	-	-
S	3	17000	17000	17000	17000	Маскирование битов		
S	4	4000	4000	4000	4000			
S	5	42644	1647	1647	1647	Смещение начального адреса управляющей программы		
S	6	50000	50000	50000	50000	Начальный адрес КВП		
S	7	4	4	4	3	Максимальный номер зоны архива УП	-	-
S	8	14	14	14	13	Максимальный номер зоны в КВП	-	-
S	9	3000	3000	3000	3000	Признак индикации функций S, T в ручном режиме (7000 индикация S, T, M)		
S	10	12200	12200	12200	12200	Адрес подключения программы диспетчера монитора задач	-	-
S	11	0	0	0	0			
S	12	6615	6615	6615	6615			
S	13	6615	6615	6615	6615			
S	14	0	0	0	0			
S	15	0	0	0	0			
S	16	4701	41700	41700	77510	Адрес таблицы G-функций	-	-
S	17	0	42103	42103	42103			

П.	№	В-2	В-3	В-4	В-4Р	ЗНАЧЕНИЕ	Дискретность	Система счисл.
S	18	6615	6615	6615	75664			
S	19	0	0	0	0			
S	20	0	0	0	0			
S	21	5	5	5	5	T1 - максимальное время ожидания снятия ответа; время между началом выдачи кода в ЭА и стробом. T1 = n*20 мс, где n - восьмирич. значение параметра № 21	-	восьмирич.
S	22	17	17	17	17	Количество параметров X	Безраз-ый	восьмирич.
S	23	15	15	15	15	Формат ввода параметров - ДЕСЯТИЧНЫЙ ДВУХСЛОВНЫЙ	Безраз-ый	восьмирич.
S	24	242	1200	1200	1200	Смещение области памяти параметров группы X относительно адреса 41312	Безраз-ый	восьмирич.
S	25	17	17	17	17	Количество параметров Z	Безраз-ый	восьмирич.
S	26	15	15	15	15	Формат ввода параметров - ДЕСЯТИЧНЫЙ ДВУХСЛОВНЫЙ	Безраз-ый	восьмирич.
S	27	302	1240	1240	1240	Смещение области памяти параметров группы Z относительно адреса 41312	Безраз-ый	восьмирич.
S	28	37	55	55	55	Количество параметров G		
S	29	4	4	4	4	Формат БИТОВЫЙ		
S	30	156	156	156	156	Смещение		
S	31	40	40	40	40	Количество параметров M		
S	32	100001	100001	100001	100001	Формат ВОСЬМИРИЧИЧНЫЙ с ключем		
S	33	76	76	76	76	Смещение		
S	34	55	55	55	55	Количество параметров S		
S	35	100001	100001	100001	100001	Формат ВОСЬМИРИЧИЧНЫЙ с ключем		
S	36	20	20	20	20	Смещение		
S	37	4	1000	1000	1000	Количество параметров T		
S	38	100001	100001	100001	100001	Формат ВОСЬМИРИЧИЧНЫЙ с ключем		
S	39	161	161	161	161	Смещение		
S	40	17	17	17	17	Количество параметров P		
S	41	40000	40000	40000	40000	Формат СПЕЦИАЛЬНЫЙ		
S	42	0	0	0	0	Смещение		
S	43	16	16	16	16	Количество параметров F		
S	44	100003	100003	100003	100003	Формат ДЕСЯТИЧНЫЙ ОДНОСЛОВНЫЙ с ключем		
S	45	137	137	137	137	Смещение		
M	0	4	4	4	4	В циклах G31, G72, G73 и функции G61 обеспечивается контроль позиционирования в зону ограниченную этим параметром. В цикле G31 возможно 'зависание' между проходами, если смещение нуля ЦАПа не обеспечивает позиционирование в зону контроля. Устраняется с помощью параметров № 1 и № 2 группы M	дискрета измерительной системы	восьмирич.
M	1	42510	0	0	0	Параметры определяют смещение нуля ЦАПа в диапазоне ±7 дискет измерит. системы по оси X и по оси Z соответственно. Значение смещения определяется величиной рассогласования в состоянии покоя. Отрицательное значение параметров вводится в дополнительном восьмиричном коде	--	--
M	2	42510	0	0	0	по оси Z	--	--
M	3	0	0	0	0	Указатель масштабных коэффициентов соотношения дискретности интерполятора и дискретности измерительной системы по оси X(значения коэффициентов: 0 - 1:1, 1 - 1:2, 2 - 1:4, 3 - 1:5, 4 - 1:8, 5 - 1:10, 6 - 1:16, 7 - 1:20)	Безраз-ый	--

П.	№	В-2	В-3	В-4	В-4Р	ЗНАЧЕНИЕ	Дискретность	Система счисл.
М	4	0	0	0	0	по оси Z	Безраз-ый	восьмирич.
М	5	177777	177777	177777	77777	Масштабный коэффициент датчика маховика. Исходное значение параметра № 5М 177777 обеспечивает дискретность задания 1 деления маховичка (с датчиком 100 имп/об) равной дискрете интерполятора (5 мкм). При числе делений датчика 1000 имп/об значение параметра должно быть 14631, чтобы одно деление маховичка соответствовало 0,005 мм	--	--
М	6	10000	100000	100000	3100	Коэффициент масштабирования обороной подачи. Исходное значение параметра соответствует для датчика 1024 имп/об и дискретности задания 0,01 мм	--	--
М	7	20	2	2	4	Обратная величина к параметру 6М	--	--
М	8	0	0	0	0	Обратная величина к параметру 6М	--	--
М	9	3	3	3	3	Параметр, определяющий номер индицируемых ячеек. В режиме специальной индикации при значении параметра №15Р равный 1(-3) на индикаторе перемещения высвечиваются значения ячеек, номера которых указаны в параметрах №9 и №10М. На индикационной шкале с признаком X индицируется содержание ячейки, определенной параметром №9М, а с признаком Z индицируется содержание ячейки, определенной параметром №10М. Значение параметров: 3 - рассогласование по оси X; 4 - рассогласование по оси Z; 21 - ошибка ГП в следящем режиме; 11 - задание на ГП (по пути); 12 - задание на ГП (по скорости); 13 - путевое задание по X; 14 - путевое задание по Z; 15 - тактовое задание по X; 16 - тактовое задание по Z; 17 - управление по X (код выдаваемый в ЦАП); 20 - управление по Z (код выдаваемый в ЦАП); 22 - управление на шпиндель; 46 - псевдорегистр ЭА входной с учетом маски, накладываемой на входной регистр; 125 - псевдорегистр ЭА входной без маски; 126 - дифференциальная ошибка по X; 127 - дифференциальная ошибка по Z; 130 - код датчика привода подач по X; 131 - код датчика привода подач по Z; 132 - буфер путевого задания по X; 133 - буфер путевого задания по Z; 7 - память дифференциальной ошибки по X; 10 - память дифференциальной ошибки по Z; 42 - коды клавиш ручного управления; 43 - модуль скорости шпинделя; 47 - псевдорегистр ЭА выходной; 101 - погрешность скорости шпинделя		
М	10	4	4	4	4	Параметр, определяющий номер индицируемых ячеек	--	--
М	11	2	40	40	500	Масштабный коэффициент для величины подачи в ручном режиме	Безраз-ый	восьмирич.
М	12	21042	10421	10421	132500	Масштабный коэффициент для скорости быстрых перемещений. После изменения этого параметра необходимо повторно ввести значения быстрых ходов (№ 2 - 5Р)	Безраз-ый	восьмирич.
М	13	62	72	62	62	Величина уставки таймерного прерывания	1 дискр. = 20 мкс	восьмирич.
М	14	0	0	10	100	Коэффициент согласования характеристики тахогенератора и датчика обратной связи соответственно по осям X и Z. Служит для настройки программы защиты от обрыва обратной связи. Способ настройки: высвечивая на индикации память дифференциальной ошибки и меняя эти параметры, добиваемся минимального значения ошибки, т.е. при установившейся скорости значения высвечиваемой ошибки скорости должно быть примерно 0	Безраз-ый	восьмирич.
М	15	0	0	10	100	по оси Z	Безраз-ый	восьмирич.
М	16	70000	70000	50000	50000	Коэффициент передачи интегральной составляющей сигнала управления	Безраз-ый	восьмирич.

П.	№	В-2	В-3	В-4	В-4Р	ЗНАЧЕНИЕ	Дискретность	Система счисл.
						соответственно по осям X и Z. Определяет наклон характеристики (зависимость сигнала управления от величины текущего рассогласования). [№ 16]=1000008примерноВ/1 мм при дискретности изм. Системы 5 мкм и характеристике двигателя 1000 об/10 в		
М	17	70000	70000	50000	50000	по оси Z	Безраз-ый	восьмирич.
М	18	3777	3777	3777	3777	Максимальная разрядность ЦАПа приводов подачи	Безраз-ый	восьмирич.
М	19	14	14	14	14	T2 - длительность строба, T2 = n*20 мс, где n - значение параметра № 19М	-	восьмирич.
М	20	170022	170022	170022	170022	Значение ключа бразблорки параметров (M20- старш. M21-младш.) 0001 0010 0011 0100 0101 0110 (123456) = 00 010 010 0 011 010 001 010 110 = (170 ВСЕГДА)022 032126		
М	21	32126	032126	032126	032126			
М	22	7777	100000	100000	100000	Резерв		
М	23	6	0	100000	100000	Резерв		
М	24	37634	10	10	10	Установка скорости в режиме M19	-	восьмирич.
М	25	40225	114631	114631	114631	Максимальное значение рабочей подачи оперативно изменяемой в автоматическом режиме	-	восьмирич.
М	26	520	520	520	1200	Ограничение рабочей подачи в ручном режиме (соответствует 150 дискретам задания)	размерный	восьмирич.
М	27	114631	114631	114631	114631	Резерв		
М	28	114631	114631	114631	114631	Резерв		
М	29	1750	1750	1750	1750	максимальное время ожидания ответа электроавтоматики = n*20 мс, где n - значение параметра № 29М	-	восьмирич.
М	30	2	2	2	1	Масштабный коэффициент соотношения дискретности интерполятора и дискретности задания для оси X	Безраз-ый	восьмирич.
М	31	2	2	2	1	Масштабный коэффициент соотношения дискретности интерполятора и дискретности задания для оси Z	Безраз-ый	восьмирич.
М	32	100000	40000	40000	100000	Коэффициент перевода дискретности расчета в дискретность индикации абсолютных положений. Значение параметра № 32М 40000 соответствует 0,5	Безраз-ый	восьмирич.
F	0	400	400	400	3600	Параметр определяет предельную величину рассогласования в первой зоне по оси X - e1X	Дискрета измерительной системы	десятичное
F	1	200	200	200	3600	Параметр определяет предельную величину рассогласования в первой зоне по оси Z - e1Z	Дискрета измерительной системы	десятичное
F	2	4000	4000	4000	650	Параметр ограничивает величину рассогласования по оси X во второй зоне e2X	Дискрета измерительной системы	десятичное
F	3	4000	4000	4000	650	Параметр ограничивает величину рассогласования по оси Z во второй зоне e2Z	Дискрета измерительной системы	десятичное
F	4	250	250	250	150	Параметр определяет интенсивность изменения сигнала управления W, т.е. предельный наброс напряжения на ЦАП за такт расчета (10 мс) по оси X	1 дискрета = 0,5 в/с	десятичное

П.	№	В-2	В-3	В-4	В-4Р	ЗНАЧЕНИЕ	Дискретность	Система счисл.
F	5	150	150	150	145	Параметр определяет интенсивность изменения сигнала управления W, т.е. предельный наброс напряжения на ЦАП за такт расчета (10 мс) по оси Z	1 дискрета = 0,5 в/с	десятичное
F	6	200	200	174	1500	Параметр определяет зону линейного управления по ошибке скорости соответственно по оси X и по оси Z. Величина параметра № 6F и (№ 7F) определяется по формуле: $[N6F]=[4F]/Kvx$	дискр.изм.сист./ такт расчета	десятичное
F	7	200	512	174	1500	$Kvx=[16M]/2.15$	-/-	десятичное
F	8	320	512	128	3000	Параметр определяет допустимую погрешность скорости соответственно по оси X и по оси Z	дискр.изм.сист./ такт расчета	десятичное
F	9	320	320	128	3000	по оси Z	-/-	десятичное
F	10	640	640	256	256	Резерв		
F	11	640	640	256	256	Резерв		
F	12	99	0	0	0	Компенсация люфта станка по оси X. Вводимое значение компенсации люфта определяется как отношение величины люфта в мкм к цене дискреты измерительной системы устройства по данной оси в мкм	Дискрета измерительной системы	десятичное
F	13	99	0	0	0	Компенсация люфта станка по оси Z.	-/-	десятичное
F	14	3	75	75	70	Масштабный коэффициент, определяющий дискретность задания минутной подачи (75 соответствует 1мм/сек)	Безраз-ый	десятичное
G	0	0	0	0	0	'1' - Блокировка M, S, T (G4, G15, G36, G56, G94, G95, G96, G97)		
G	1	0	0	0	0	'1' - разрешение запуска программы по физическому адресу		
G	2	0	0	0	0	'1' - Разрешение ввода/вывода перфоленты игнорируя ее паспорт. При этом адрес ввода берется из параметра № 0T, а длина из № 1T		
G	3	0	0	0	0	'1' - Работа в режиме минутной подачи. Соответствие вводимой и реальной подач устанавливается параметром № 14F		
G	4	0	0	0	0	'1' – блокировка M5 в цикле G33		
G	5	0	0	0	0	'1' – блокировка технологических команд		
G	6	0	0	1	1	'1' - работа с регулируемым главным приводом		
G	7	0	0	0	0			
G	8	0	0	0	0			
G	9	0	0	0	0			
G	10	0	0	0	0			
G	11	0	0	0	0			
G	12	0	0	0	0			
G	13	1	1	1	1	'0' - работа без выдачи на станок соответственно T команд		
G	14	1	1	1	1	'0' - работа без выдачи на станок соответственно S команд		
G	15	1	1	1	1	'0' - работа без выдачи на станок соответственно M команд		
G	16	0	0	0	0			
G	17	0	0	0	0			
G	18	0	0	0	0			
G	19	0	0	0	0			
G	20	0	0	0	0	'1' - зеркальная обработка в ручном режиме соответственно по осям X и Z		
G	21	0	0	0	0	'1' - зеркальная обработка в ручном режиме соответственно по осям X и Z		

П.	№	В-2	В-3	В-4	В-4Р	ЗНАЧЕНИЕ	Дискретность	Система счисл.
G	22	0	0	0	0	'1' - зеркальная обработка в автоматич. режиме соответственно по осям X и Z		
G	23	0	0	0	0	'1' - зеркальная обработка в автоматич. режиме соответственно по осям X и Z		
G	24	0	0	0	0	'1' - признак инвертирования G2. G3		
G	25	0	0	0	0			
G	26	0	0	0	0			
G	27	0	0	0	0			
G	28	0	0	0	0			
G	29	1	1	0	0	'0' - импульсный режим выдачи Т '1' - потенциальный		
G	30	1	1	0	0	'0' - импульсный режим выдачи S '1' - потенциальный		
G	31	1	1	0	0	'0' - импульсный режим выдачи М '1' - потенциальный		
G	32	0	0	0	0	'1' - программирование на радиус, '0' - программирование на диаметр		
G	33	0	0	0	0			
G	34	0	0	0	0	'1' – разрешение реакции на прерывание по перегреву 9разряд вхо.рег. КЭ		
G	35	0	0	0	0	'1' - блокировка признака контроля останова		
G	36	0	0	0	0	'1' – цифровой выход с ЦАП на привода (дискрета в 14F)		
G	37	0	0	0	0	'1' – цифровой выход с ЦАП на привода		
G	38	0	0	0	0			
G	39	0	0	0	0			
G	40	0	0	0	1	'1' - разрешение запуска подпрограмм по Т адресу		
G	41	0	0	0	0			
G	42	0	0	0	0			
G	43	0	0	0	0			
G	44	0	0	0	0			
G	45	0	0	0	0			
G	46	0	0	0	0			
G	47	1	1	1	1			
T	0	41254	41254	41254	41254	Начальный адрес зоны приема параметров		
T	1	402	1372	1372	1372	Длина массива параметров		
T	2	75000	75000	75000	75000	База данных для контроллеров ФСУ, ПЕРФОРАТОРА и т. д.		
T	3	7	7	7	7			
T	4	0	0	0	0	Разряд разрешения работы от ЭВМ	-	-
T	5	13236	13236	13236	13236	Адрес Подпрограммы записи массива		
T	6	13245	13245	13245	13245	Адрес П/п сравнения переписанного массива с исходным		
T	7	14325	14325	14325	74250	Адрес П/п ввода с перфоленты в двоич. коде		
T	8	14440	14440	14440	74340	Адрес П/п вывода на перфоленту в двоич. коде		
T	9	11122	11122	11122	74000			
T	10	11122	11122	11122	74003			
T	11	11122	11122	11122	11122	Количество 100 мс тактов иждидания готовности	-	-
T	12	11122	11122	11122	11122	Количество 100 мс тактов иждидания после временной неготовности	-	-
T	13	11122	11122	11122	11122	Адрес подключения программы	-	-

П.	№	В-2	В-3	В-4	В-4Р	ЗНАЧЕНИЕ	Дискретность	Система счисл.
Т	14	11122	11122	11122	11122			
Т	15	11122	11122	11122	11122			
Т	16	11122	11122	11460	76416			
Т	17	11122	0	0	0	Величина смещения нуля ЦАПа канала управления привода главного движения. Отрицательное смещение вводится в дополнительном восьмиричном коде, например: -20 = 177760	Безраз-ый	восьмирич.
Т	18	11122	15607	77777	77777	Маска входного регистра ЭА. '0' в соответствующем разряде блокирует сигнал со станка. При этом состояние данного сигнала соответствует нормально замкнутому контакту. '1' - разрешает прохождение сигнала со станка	-	восьмирич.
Т	19	11122	15614	100000	100000			
Т	20	11122	500	1000	1130	Период включения импульсной смазки. Длительность такта $T1 = [N21T]*n1$, где $n1$ - значение параметра N20T. Длительность импульса смазки $T2 = n2*154$ мс, где $n2$ - значение параметра N21T	Безраз-ый	восьмирич.
Т	21	11122	177760	20	4		Безраз-ый	восьмирич.
Т	22	11122	7	0	0	Коэффициент усиления пропорциональной составляющей сигнала управления ГП		
Т	23	11122	4	4	1	Коэффициент усиления интегральной составляющей сигнала ошибки положения главного привода в режимах по функциям M19 и G15	-	-
Т	24	11122	3544	12553	76377			
Т	25	11122	41764	41764	41764			
Т	26	11122	12362	12362	12362			
Т	27	11122	12355	12355	12355			
Т	28	11122	15543	14047	14047			
Т	29	11122	41626	41626	41626			
Т	30	11122	14772	14772	14772			
Т	31	11122	41600	41600	41600			
Т	32	0	7000	13340	75156	Адрес подключения фоновой задачи		
Т	33	0	41572	41572	41572			
Т	34	0	2000	2000	2000	Предельное рассогласование ГП		
Т	35	0	100	100	100	Константа разгона/торможения ГП (1 дискр.=250 мВ/сек)		
Т	36	0	1	1	1	Константа скорости при переключении диапазонов (1 дискр.=1,5 об/мин)	дискр.изм.системы шпинделя/такт расчета	восьмирич.
Т	37	0	7	7	7	Допустимая погрешность скорости главного привода (1 дискр.=1,5 об/мин)	дискр.изм.системы шпинделя/такт расчета	восьмирич.
Т	38	0	5420	5420	5420	Константа перевода размерности заданной скорости шпинделя об/мин в число дискрет датчика шпинделя за такт расчета. Определяется по формуле: КПО = $(Nшп*ig[N\#13M]10)/75000$, где $Nшп$ - число деления датчика шпинделя, $1g$ - передаточное отношение от датчика к шпинделю, $[N\#13M]$ - значение параметра №13M	Безраз-ый	восьмирич.

П.	№	B-2	B-3	B-4	B-4P	ЗНАЧЕНИЕ	Дискретность	Система счисл.
						в десятичном представлении. Значение параметра №38T определяется как КПО*4096 и переводится в восьмирич. представление. Пример: Nшп = 1024; 1g = 1; [№13M] = 628 = 535410; КПО = 1024*50/75000 = 0,6826(6) КПО*4096 = 0,6826(6)*4096 = 279610 = 53548		
T	39	0	2566	4400	50000	Коэффициент перевода, учитывающий число п в режиме поддержания постоянной скорости резания	Безраз-ый	восьмирич.
T	40	0	200	200	200	Выдержка времени между M3 и M4 при нереверсивном приводе ГП, T = n*20мс, где n - значение параметра	Безраз-ый	восьмирич.
T	41	0	2000	2000	2000	Константа маски, определяющая разряд сигнала внешнего события. Используется в режиме G36	Безраз-ый	восьмирич.
T	42	0	40	40	40	Масштаб датчика шпинделя	Безраз-ый	восьмирич.
T	43	0	1647	1647	1647	Константа адреса массива программы обработки		
T	44	0	132104	132104	132000	Константа определяющая направление осей для каждого квадранта. За исходный в системе принят IV квадрант. В двоичном виде константа имеет вид: 10 11 01 00 01 00 01 00 => 1кв 2кв 3кв 4кв 1кв 2кв 3кв 4кв. Старший байт Младший байт (первая строка = 1321048). Старший байт определяет направление осей в квадранте, а младший - направление функций G02 и G03 в квадрантах: 0 - исходное направление оси; 1 - инверсное направление оси. В младшем байте младший разряд в паре определяет состояние функций G02 и G03: 0 - исходный режим, 1 - инверсный режим.	Безраз-ый	-
T	45	0	10000	10000	10000	Константа маски, определяющая разряд сигнала от ИК	-	-
T	46	0	0	0	1	Указатель масштабного коэффициента датчика обратной связи соответственно по осям X и Z. Значения коэффициентов: 0 - 1:1; 100000 - 4:1; 1 - 2:1	-	восьмирич.
T	47	0	0	0	1	Ось Z	-	восьмирич.
T	48	0	1000	1000	1000	Определяет точку перегиба харк-ки разгона/торможения ГП		
T	49	0	41775	41775	41775			
T	50	0	42002	42002	42002			
T	51	0	42020	42020	42020			
T	52	0	42034	42034	42034			
T	53	0	42047	42047	42047			
T	54	0	15750	15750	15750			
T	55	0	42071	42071	42071			
T	56	0	42115	42114	42114			
T	57	0	15774	15774	15774			
T	58	0	42165	42165	42165			
T	59	0	50	50	50			
T	60	0	3544	13525	76404	Адрес подключения программы БРУ	-	-
T	61	0	23063	13760	77702	Адресный указатель масштаба коэффициента усиления по оси X	-	-
T	62	0	160306	13760	77702	Адресный указатель масштаба коэффициента усиления по оси Z	-	-
T	63	0	15342	15332	76306	Адрес подключения "толчка шпинделя"	-	-
T	64	0	15257	15311	15311			
T	65	0	15257	15254	76264	Функция G15	-	-

П.	№	В-2	В-3	В-4	В-4Р	ЗНАЧЕНИЕ	Дискретность	Система числ.
Т	66	0	15250	15242	15242			
Т	67	0	170306	170306	170306			
Т	68	0	30464	30464	30464			
Т	69	0	15051	15051	76272	Адрес начала ссылок на п/п обработки М-функций	-	-
Т	70	0	15445	15445	15445			
Т	71	0	15064	15064	15064			
Т	72	0	15076	15076	15076			
Т	73	0	15732	15732	15732			
Т	74	0	15745	15745	15745			
Т	75	0	15771	15771	15771			
Т	76	0	15660	15660	15660			
Т	77	0	14151	14151	14151			
Т	78	0	14155	14155	14155			
Т	79	0	0	17750	17750			
Т	80	0	0	0	0			
Т	81	0	0	0	0			
Т	82	0	0	3	3	Определяет количество задач в списке. Этот параметр устанавливается только после установки параметра №86Т	-	-
Т	83	0	32336	13776	13776			
Т	84	0	70044	15543	75050	Адрес подключения функции G96. Значение параметра № 84Т = 42437 вводится после ввода следующих параметров: № 484Т = 103, № 489Т = 61035, № 485Т = 62002, № 490Т = 165407, № 486Т = 161560, № 491Т = 1, № 487Т = 3537, № 492 Т = 161520, № 488Т = 3136, № 493Т = 15556	Безраз-ый	восьмирич.
Т	85	0	70005	12546	76251			
Т	86	0	142240	13523 (3544)	13523	Адрес подключения программы обслуживания телеграфа	-	-
Т	87	0	416	416	416			
Т	88	0	61102	61102	61102			
Т	89	0	31055	31055	31055			
Т	90	0	61426	61426	61426			
Т	91	0	2721	2721	74765	Адрес команды М5: 1. Для регулируемого привода - 2721, 2.Для нерегулируемого привода - 2723	Безраз-ый	восьмирич.
Т	92	0	5	5	5	Код команды М5	Безраз-ый	восьмирич.
Т	93	0	2721	13602	13602	Адрес команды М0 .Адрес функции разблокировки шпинделя - 2721	Безраз-ый	восьмирич.
Т	94	0	100	0	0	Код команды М0	Безраз-ый	восьмирич.
Т	95	0	15421	15421	74421	Адрес подключения функции выбора диапазона скорости привода главного движения М41	Безраз-ый	-
Т	96	0	37101	37101	47070	Диапазон скорости привода главного движения М41. В двоичном виде параметр имеет вид: левый байт 0 0 1 1 1 1 1 0 коэффициент передачи 76; правый байт 0 1 0 0 0 0 1 код команды М41	Безраз-ый	-
Т	97	0	15421	15421	74435	см. параметр № 95Т	Безраз-ый	восьмирич.

П.	№	В-2	В-3	В-4	В-4P	ЗНАЧЕНИЕ	Дискретность	Система числ.
T	98	0	10102	5100	4500	Диапазон скорости привода главного движения М40 (М40 - для станка 16К20Т1.02). Расшифровка параметра № 98Т аналогична параметру № 96Т	Безраз-ый	восьмирич.
T	99	0	15421	15421	15421	см. параметр № 95Т	Безраз-ый	восьмирич.
T	100	0	2103	2103	2103	Диапазон скорости привода главного движения М43. Расшифровка параметра № 100Т аналогична параметру № 96Т	Безраз-ый	восьмирич.
T	101	0	2721	13601	13601	Адрес команды М30	Безраз-ый	восьмирич.
T	102	0	60	60	60	Код команды М30	Безраз-ый	восьмирич.
T	103	0	15370	13601	13601	Адрес команды М2	Безраз-ый	восьмирич.
T	104	0	2	2	2	Код команды М2	Безраз-ый	восьмирич.
T	105	0	15533	15526	15526	Адрес подключения функции М3. Для работы с АКС - 15533; 2. Для работы с реверсным преобразователем - 15526; 3. Для работы с нереверсным преобразователем - 15516	Безраз-ый	восьмирич.
T	106	0	3	3	3	Код команды М3	Безраз-ый	восьмирич.
T	107	0	15533	15526	15526	Адрес подключения функции М4. см. параметр № 105Т	Безраз-ый	восьмирич.
T	108	0	404	404	404	Код команды М4	Безраз-ый	восьмирич.
T	109	0	15421	15421	74427	см. параметр № 95Т	Безраз-ый	восьмирич.
T	110	0	7104	14071	15471	Диапазон скорости привода главного М39. (М39 - для станка 16К20Т1.02) Расчет коэффициента передачи сигнала (Kj) управления в зависимости от выбранного диапазона производится по следующей формуле: $K = 16384/N_{maxi} * КПО$, где N_{maxi} - обороты шпинделя в данном диапазоне при максимальном сигнале управления; Иупр. = ±10В. Пример: $N_{maxi} = 2500$; $КПО=0,6826$ $Kj=16384/2500*0,6826=9,6 \Rightarrow 1010 = 128$	Безраз-ый	восьмирич.
T	111	0	10754	10754	10754	Адрес команды М37	Безраз-ый	восьмирич.
T	112	0	67	67	67	Код команды М37	Безраз-ый	восьмирич.
T	113	0	10754	10754	10754	Адрес команды М38	Безраз-ый	восьмирич.
T	114	24004	470	470	466	Код команды М38	Безраз-ый	восьмирич.
T	115	0	6771	6771	6771	Адрес команды М18	Безраз-ый	восьмирич.
T	116	0	30	30	30	Код команды М18	Безраз-ый	восьмирич.
T	117	0	6776	6776	6776	Адрес команды М90	Безраз-ый	восьмирич.
T	118	0	220	220	220	Код команды М90	Безраз-ый	восьмирич.
T	119	0	15503	15503	75015	Адрес команды М17	Безраз-ый	восьмирич.
T	120	0	27	27	27	Код команды М17	Безраз-ый	восьмирич.
T	121	0	0	15372	15372	Адрес команды М19	Безраз-ый	восьмирич.
T	122	0	0	31	31	Код команды М19	Безраз-ый	восьмирич.
T	123	0	170304	6065	6065	Адрес команды М10	Безраз-ый	восьмирич.
T	124	0	23462	20	20	Код команды М10	Безраз-ый	восьмирич.
T	125	0	23061	0	75231	Конец таблицы и М функций.	Безраз-ый	восьмирич.
T	126	0	61035	61035	145			
T	127	0	141640	141640	76200	Адрес подключения команды М31		
T	128	0	420	420	76461		-	-
T	129	0	141240	141240	76200	Адрес подключения команды М32	-	-
T	130	0	417	417	77462	Код команды М32. Значение 130Т=77462 если направление движения +Z	-	-

П.	№	В-2	В-3	В-4	В-4Р	ЗНАЧЕНИЕ	Дискретность	Система числ.
T	131	0	61045	61045	74715	Адрес подключения команды M71	-	-
T	132	0	41402	41402	40161	Код команды M71. Направление движения +X	-	-
T	133	0	41402	41402	74715	Адрес подключения команды M72	-	-
T	134	0	51403	51403	140562	Код команды M72. Направление движения -Z	-	-
T	135	0	61422	61422	74715	Адрес подключения команды M73	-	-
T	136	0	71423	71423	140163	Код команды M73. Направление движения -X	-	-
T	137	0	71004	71004	0	Адрес подключения M-функции	-	-
T	138	0	10445	10445	10445	Передача статуса по команде M80	-	-
T	139	0	20622	20622	20622	Адрес подключения M-функции	-	-
T	140	0	40525	40525	40525	Передача управляющей программы по команде M81	-	-
T	141	0	12061	12061	12061	Адрес подключения M-функции	-	-
T	142	0	22167	22167	22167	Запрос управляющей программы по команде M82	-	-
T	143	0	32170	32170	32170			
T	144	0	42160	42160	42160			
T	145	0	52161	52161	52161			
T	146	0	62163	62163	62163			
T	147	0	72062	72062	72062			
T	148	0	102063	102063	102063			
T	149	0	112164	112164	112164			
T	150	0	122165	122165	122165			
T	151	0	12541	12541	12541			
T	152	0	22542	22542	22542			
T	153	0	32543	32543	32543			
T	154	0	42544	42544	42544			
T	155	0	52545	52545	52545			
T	156	0	62546	62546	62546			
T	157	0	72547	72547	72547			
T	158	0	3150	3150	3150			
T	159	0	13151	13151	13151			
T	160	0	101226	101226	101226			
T	161	0	111227	111227	111227			
T	162	0	2162	2162	2162			
T	163	0	121066	121066	121066			
T	164	0	131126	131126	131126			
T	165	0	443	443	443			
T	166	0	141224	141224	141224			
T	167	0	151225	151225	151225			
T	168	0	100441	100441	100441			
T	169	0	0	161025	161025			
T	170	0	0	0	0			

П.	№	В-2	В-3	В-4	В-4Р	ЗНАЧЕНИЕ	Дискретность	Система числ.
T	171	0	0	0	0			
T	172	0	0	0	0			
T	173	0	0	0	0			
T	174	0	0	0	0			
T	175	0	30107	30107	30107			
T	176	0	161560	161560	161560			
T	177	0	31430	31430	31430			
T	178	0	140263	140263	140263			
T	179	0	100420	100420	100420			
T	180	0	61773	61773	61773			
T	181	0	22074	22074	22074			
T	182	0	21473	21473	21473			
T	183	0	171202	171202	171202			
T	184	0	171205	171205	171205			
T	185	0	50400	50400	50400			
T	186	0	1602	1602	1602			
T	187	0	101604	101604	101604			
T	188	0	70412	70412	70412			
T	189	0	41010	41010	41010			
T	190	0	51012	51012	51012			
T	191	0	61014	61014	61014			
T	192	0	60416	60416	60416			
T	193	0	30406	30406	30406			
T	194	0	6415	6415	6415			
T	195	0	6377	6377	6377			
T	196	0	4646	4646	4646			
T	197	0	4743	4743	4743			
T	198	0	4743	4743	4743			
T	199	0	5103	5103	5103			
T	200	0	5032	5032	5032			
T	201	0	5136	5136	5136			
T	202	0	5064	5064	75303	Адрес подключения F-функции	-	-
T	203	0	5075	5075	75000	Функция G55	-	-
T	204	0	5073	5073	5073			
T	205	0	5103	5103	5103			
T	206	0	5073	5073	5073			
T	207	0	5103	5103	5103			
T	208	0	0	0	5103	Адрес подключения программы распаковки для функции G10	-	-
T	209	0	5134	5134	5103	Адрес подключения программы распаковки для функции G11	-	-
T	210	0	5111	5111	5111			

П.	№	В-2	В-3	В-4	В-4Р	ЗНАЧЕНИЕ	Дискретность	Система числ.
Т	211	0	5114	5114	5114			
Т	212	0	5122	5122	76025			
Т	213	0	5134	5134	5134			
Т	214	0	5111	5111	5111			
Т	215	0	5114	5114	5114			
Т	216	0	5122	5122	5122			
Т	217	0	5173	5173	5173			
Т	218	0	5173	5173	5173			
Т	219	0	5137	5137	5137			
Т	220	0	5137	5137	5137			
Т	221	0	5134	5134	5134			
Т	222	0	5126	5126	5126			
Т	223	0	5125	5125	5125			
Т	224	0	5122	5122	5122			
Т	225	0	5715	5715	5715			
Т	226	0	5502	5502	5502			
Т	227	0	5272	5272	5272			
Т	228	0	5270	5270	5270			
Т	229	0	5433	5433	5433			
Т	230	0	5431	5431	5431			
Т	231	0	5713	5713	5713			
Т	232	0	14206	14206	14206			
Т	233	0	6041	6115	6115			
Т	234	0	6136	6136	6136			
Т	235	0	6134	6134	6134			
Т	236	0	4662	4662	4662			
Т	237	0	6213	6213	6213			
Т	238	0	6031	6031	6031			
Т	239	0	6054	6054	6054			
Т	240	0	6067	6060	6060			
Т	241	0	6076	6076	6076			
Т	242	0	6115	6060	6060			
Т	243	0	6120	6123	6123			
Т	244	0	6123	6231	6231			
Т	245	0	6231	6231	6231			
Т	246	0	4770	4770	4770			
Т	247	0	4741	4741	76035	Функция G35	-	-
Т	248	0	4741	4741	4741			
Т	249	0	4741	4741	4741			
Т	250	0	4741	4741	4741			

П.	№	В-2	В-3	В-4	В-4Р	ЗНАЧЕНИЕ	Дискретность	Система числ.
T	251	0	70061	70061	70061			
T	252	0	70113	70113	70113			
T	253	0	70046	70046	70046			
T	254	0	14621	14621	14621			
T	255	0	14621	14621	14621			
T	256	0	14706	14706	14706			
T	257	0	14621	14621	14621			
T	258	0	14674	14674	14674			
T	259	0	14674	14674	14674			
T	260	0	14643	14643	14643			
T	261	0	14634	14634	14634			
T	262	0	0	0	0			
T	263	0	0	0	0			
T	264	0	3166	3166	3166			
T	265	0	3166	3166	76351			
T	266	0	3136	3136	3136			
T	267	0	3166	3166	3166			
T	268	0	3010	3010	3010			
T	269	0	3010	3010	3010			
T	270	0	3136	3136	3136			
T	271	0	3136	3136	3136			
T	272	0	3166	3166	3136			
T	273	0	3166	3166	3136			
T	274	0	1001	1003	1003			
T	275	0	1401	1403	1403			
T	276	0	2006	2005	2005			
T	277	0	11010	11000	11000			
T	278	0	11410	11400	11400			
T	279	0	22424	22406	22406			
T	280	0	31010	31001	31001			
T	281	0	31410	31401	31401			
T	282	0	60430	60411	60411			
T	283	0	61030	61011	61011			
T	284	0	61430	61411	61411			
T	285	0	62030	62011	62011			
T	286	0	62430	62411	62411			
T	287	0	63030	63011	63011			
T	288	0	63430	63411	63411			
T	289	0	30414	30404	30404			
T	290	0	70001	70003	70003			

П.	№	В-2	В-3	В-4	В-4Р	ЗНАЧЕНИЕ	Дискретность	Система счисл.
T	291	0	70401	70403	70403			
T	292	0	73401	73403	73403			
T	293	0	74001	74003	74003			
T	294	0	111010	111000	111000			
T	295	0	71434	71402	71402			
T	296	0	72034	72002	72002			
T	297	0	72434	72402	72402			
T	298	0	113024	113006	113006			
T	299	0	71034	71002	71002			
T	300	0	53006	53005	53005			
T	301	0	21406	21405	21405			
T	302	0	20414	20412	20412			
T	303	0	177400	12414	12414			
T	304	0	161021	0	10002	Адрес подключения функции G10 в таблицу диалога	-	-
T	305	0	66013	66013	52405	Адрес подключения функции G55 в таблицу диалога	-	-
T	306	0	170210	170210	32405	Адрес подключения функции G35 в таблицу диалога	-	-
T	307	0	161520	161520	41402	Адрес подключения функции G43 в таблицу диалога	-	-
T	308	0	14140	14140	10406	Адрес подключения функции G11 в таблицу диалога	-	-
T	309	0	62007	62007	0	Конец таблицы диалога	-	-
T	310	0	174230	174230	0			
T	311	0	161410	161410	161410			
T	312	0	100367	100367	100367			
T	313	0	140710	140710	140710			
T	314	0	10777	10777	75044	Адрес подключения функции G23	-	-
T	315	0	12656	12656	12656			
T	316	0	12663	12663	12663			
T	317	0	12731	12731	75312	Адрес подключения функции G23	-	-
T	318	0	12651	12651	12651			
T	319	0	12651	12651	12651			
T	320	0	12613	12613	12613			
T	321	0	4767	4767	4767			
T	322	0	14215	14215	75011	Адрес подключения функции G21	-	-
T	323	0	207	207	75070	Адрес подключения функции G10	-	-
T	324	0	42444	42444	76120	Адрес подключения функции G11	-	-
T	325	0	62402	62402	0			
T	326	0	0	0	0			
T	327	0	0	0	0			
T	328	0	0	0	0			
T	329	0	0	0	0			
T	330	0	0	0	77736			

П.	№	В-2	В-3	В-4	В-4Р	ЗНАЧЕНИЕ	Дискретность	Система числ.
Т	331	0	0	0	77736			
Т	332	0	0	0	1310			
Т	333	0	0	0	1400			
Т	334	0	0	0	0			
Т	335	0	0	0	0			